

## Corso di laurea Magistrale in Ingegneria dell'Automazione - Commissioni degli esami di profitto A.A. 2022/23

Disciplina	Docente	Anno	Percorsi	Presidente	Componenti	Supplenti	Esperti della materia
Applied mechanics\ 1 <sup>st</sup> Module: Rigid body dynamics	Carmine Putignano	I	R	Mario Massimo Foglia	Carmine Putignano		
Applied mechanics\ 2 <sup>nd</sup> Module: Functional design	Mario Massimo Foglia	I	R	Mario Massimo Foglia	Carmine Putignano	Giulio Reina	
Digital Programmable Systems	Martino De Carlo	I	R	Martino De Carlo	Vittorio Passaro, Francesco De Leonardis		
Distributed measurement and Data Acquisition Systems	Attilio Di Nisio	I	CPS	Attilio Di Nisio	Filippo Attivissimo	Anna Maria Lucia Lanzolla	
Dynamical systems Theory	Mariagrazia Dotoli	I	COMUNE	Mariagrazia Dotoli	Raffaele Carli	Paolo Lino	Paolo Scarabaggio
Embedded control	Luca De Cicco	I	CPS	Luca De Cicco	Saverio Mascolo		
Estimation and control of dynamical systems	Maria Pia Fanti	I	COMUNE	Maria Pia Fanti	Roccotelli Michele	Agostino Marcello Mangini	
Human machine interaction	da assegnare	I	R				
Internet of things	Nicola Cordeschi	I	CPS	Nicola Cordeschi	Gennaro Boggia, Pietro Guccione, Giuseppe Piro, Cataldo Guaragnella, Domenico Striccoli		
Machine learning and artificial intelligence \ modulo 1: machine learning	Tommaso Di Noia	I	CPS	Tommaso di Noia	Eugenio Di Sciascio	Fedelucio Narducci	
Machine learning and artificial intelligence \ modulo 2: artificial intelligence	Tommaso Di Noia	I	CPS	Tommaso di Noia	Eugenio Di Sciascio	Fedelucio Narducci	
Optimization and Control	Agostino Marcello Mangini	I	CPS	Agostino Marcello Mangini	Maria Pia Fanti, Michele Roccotelli		
Power electronic converters	Vito Giuseppe Monopoli	I	R	Vito Giuseppe Monopoli	Francesco Cupertino	Giuseppe Leonardo Cascella	
Sensors and transducers	Francesco Adamo	I	R	Francesco Adamo	Maurizio Spadavecchia	Giuseppe Cavone	
Data model identification and intelligent control	David Naso	II	COMUNE	David Naso	Luca De Cicco, Paolo Lino, Paolo Roberto Massenio, Saverio Mascolo		
Electric drives\1 <sup>st</sup> Module: Dynamic modeling of electric machines	Giuseppe Leonardo Cascella	II	comune	Giuseppe Leonardo Cascella	Elia Brescia	Vito Monopoli	
Electric drives\2 <sup>nd</sup> Module: Control of electric drives	Elia Brescia	II	comune	Giuseppe Leonardo Cascella	Elia Brescia	Vito Monopoli	
Model predictive control	Saverio Mascolo	II	COMUNE	Saverio Mascolo	Luca De Cicco	Fanti, Naso, Dotoli, Lino	Vito Racanelli
Robotics\1 <sup>st</sup> Module: Industrial handling	Paolo Lino	II	COMUNE	Paolo Lino	Luca De Cicco	David Naso, Guido Maione	
Robotics\2 <sup>nd</sup> Module: mobile and field robotics	Luca De Cicco	II	COMUNE	Paolo Lino	Luca De Cicco		